

Produktdatablad

Spesifikasjoner



ATV950 IP55 15kW 400V/480V

El-nummer:
4178176

ATV950D15N4

EAN: 3606480883811

Produktdata

Produktspekter	Altivar Process ATV900
Produktspesifikk applikasjon	Process for industrial
Produkt eller type komponent	Frekvensomformer
Variant	Med bremsechopper Standard versjon
Applikasjon	Industriell bruk
Anvendes til	Asynkrone motorer Synchronous motors
antal faser	3 faser
Monteringsmetode	Veggmontering
Nominell utgangsstrøm	31,7 A på 4 kHz for normal duty 23,5 A på 4 kHz for heavy duty
Kommunikasjonsport protokoll	EtherNet/IP Modbus serial Modbus TCP
option module	Slot A: kommunikasjons modul for Profibus DP V1 Slot A: kommunikasjons modul for Profinet Slot A: kommunikasjons modul for DeviceNet Slot A: kommunikasjons modul for EtherCAT Slot A: kommunikasjons modul for CANopen daisy chain RJ45 Slot A: kommunikasjons modul for CANopen SUB-D 9 Slot A: kommunikasjons modul for CANopen skrueterminaler Slot A/slot B/slot C: digital og analog I/O utvidelses modul Slot A/slot B/slot C: output relay extension module Slot B: 5/12 V digital enkodergrensesnittmodul Slot B: analog enkodergrensesnittmodul Slot B: resolver encoder interface module kommunikasjons modul for Ethernet Powerlink
[Us] matespenning	380...480 V - 15...10 %
[Us] nominell forsyningsspenning	380...480 V
Relative symmetric mains voltage tolerance	10 %
Relative symmetric network frequency tolerance	5 %
nominell utgangsstrøm	31,7 A
Motoreffekt kW	15,0 kW for normal duty 11,0 kW for heavy duty
EMC filter	Integrert With EMC plate option
IP grad av beskyttelse	IP55
grad av beskyttelse	UL type 1

Ansvarsfraskrivelse: Dokumentasjonen erstatter ikke opplysninger om produktene, og skal ikke brukes til å fastslå produktenes egnethet eller driftssikkerhet for bestemte bruksområder.

Teknisk data

elektrisk tilkobling	Control: screw terminal 0.5...1.5 mm²/AWG 20...AWG 16 Mateside: screw terminal 10...16 mm²/AWG 8...AWG 6 Motor: screw terminal 10...16 mm²/AWG 8...AWG 6 DC bus: screw terminal 10...16 mm²/AWG 8...AWG 6
overføringshastighet	10/100 Mbit/s for Ethernet IP/Modbus TCP 4.8, 9.6, 19.2, 38.4 kbit/s for modbus serial
byttemodus	Half duplex, full duplex, autonegotiation Ethernet IP/Modbus TCP
dataformat	8 bits, konfigurerbar Odd, selv eller ingen paritet for modbus serial
Polarisasjonstype	Ingen impedans for modbus serial
Antall adresser	1...247 for modbus serial
forsyning	External supply for digital inputs: 24 V DC (19...30 V), <1,25 mA, type beskyttelse: overspenning og kortslutnings beskyttelse Internal supply for reference potentiometer (1 to 10 kOhm): 10.5 V DC +/- 5 %, <10 mA, type beskyttelse: overspenning og kortslutnings beskyttelse Internal supply for digital inputs and STO: 24 V DC (21...27 V), <200 mA, type beskyttelse: overspenning og kortslutnings beskyttelse
Lokal varsling	Lokal diagnostikk: 3 LED (mono/dobbel farge) Embedded communication status: 5 LED (to-farget) Kommunikasjonsmodul status: 2 LED (to-farget) Tilstedeværelse av spenning: 1 LED (rød)
ingangskompatibilitet	DI1...DI8: discrete input nivå 1 PLC i samsvar med IEC 61131-2 DI7, DI8: pulse input nivå 1 PLC i samsvar med IEC 65A-68 STOA, STOB: discrete input nivå 1 PLC i samsvar med IEC 61131-2
Diskrét inngangs logikk	Positiv logikk (kilde) (DI1...DI8), < 5 V (state 0), > 11 V (state 1) Negativ logikk (sink) (DI1...DI8), > 16 V (state 0), < 10 V (state 1) Positiv logikk (kilde) (DI7, DI8), < 0.6 V (state 0), > 2.5 V (state 1) Positiv logikk (kilde) (STOA, STOB), < 5 V (state 0), > 11 V (state 1)
Sampling varighet	2 ms +/- 0.5 ms (DI1...DI8) - discrete input 5 ms +/- 1 ms (DI7, DI8) - pulse input 1 ms +/- 1 ms (AI1, AI2, AI3) - analog inngang 5 ms +/- 1 ms (AQ1, AQ2) - analog utgang
nøyaktighet	+/- 0.6 % AI1, AI2, AI3 ved en temperaturendring 60 ° C analog inngang +/- 1 % AQ1, AQ2 ved en temperaturendring 60 ° C analog utgang
Lineær feil	AI1, AI2, AI3: +/- 0.15 % of maksimal verdi for analog input AQ1, AQ2: +/- 0.2 % for analog utgang
oppdateringstid	Relay output (R1, R2, R3): 5 ms (+/- 0.5 ms)
Skille	Between power and control terminals
Antall digitaleinnganger	10
digital inngangstype	DI1...DI8 programmerbar, 24 V DC (<= 30 V), impedans: 3.5 kOhm DI7, DI8 programmerbar puls inngang: 0...30 kHz, 24 V DC (<= 30 V) STOA, STOB sikkert utkoblet moment, 24 V DC (<= 30 V), impedans: > 2.2 kOhm
Diskrét inngangs logikk	16 forhåndsinnstilte hastigheter
Antall digitale utganger	2
Digitale utganger	Logikkutgang DQ+ 0...1 kHz <= 30 V DC 100 mA Programmable as pulse output DQ+ 0...30 kHz <= 30 V DC 20 mA Logikkutgang DQ- 0...1 kHz <= 30 V DC 100 mA
Antall analoge innganger	3
analogue input type	AI1, AI2, AI3 programvare-konfigurerbar spenning: 0...10 V DC, impedans: 30 kOhm, oppløsning 12 bits AI1, AI2, AI3 programvare-konfigurerbar strøm: 0...20 mA/4...20 mA, impedans: 250 Ohm, oppløsning 12 bits
analog utgangsnummer	2

analog utgangstype	Programvare-konfigurerbar spenning AQ1, AQ2: 0...10 V DC impedans 470 Ohm, oppløsning 10 bits Programvare-konfigurerbar strøm AQ1, AQ2: 0...20 mA impedans 500 Ohm, oppløsning 10 bits
relé utgang nummer	3
reléutgangstype	Configurable relay logic R1: feilrelé NO/NC elektrisk holdbarhet 100000 sykluser Configurable relay logic R2: sekvens relé Nei elektrisk holdbarhet 1000000 sykluser Configurable relay logic R3: sekvens relé Nei elektrisk holdbarhet 1000000 sykluser
Maximum svitsjestrøm	Relay output R1 på Ohmsk last, cos phi = 1: 3 A på 250 V AC Relay output R1 på Ohmsk last, cos phi = 1: 3 A på 30 V DC Relay output R1 på Induktiv last, cos phi = 0,4 og L/R = 7 ms: 2 A på 250 V AC Relay output R1 på Induktiv last, cos phi = 0,4 og L/R = 7 ms: 2 A på 30 V DC Relay output R2, R3 på Ohmsk last, cos phi = 1: 5 A på 250 V AC Relay output R2, R3 på Ohmsk last, cos phi = 1: 5 A på 30 V DC Relay output R2, R3 på Induktiv last, cos phi = 0,4 og L/R = 7 ms: 2 A på 250 V AC Relay output R2, R3 på Induktiv last, cos phi = 0,4 og L/R = 7 ms: 2 A på 30 V DC
minimum brytestrøm	Relay output R1, R2, R3: 5 mA på 24 V DC
Fysisk grensesnitt	Ethernet 2-tråds RS 485
Tilkoblingstype	2 RJ45 1 RJ45
Tilgangsmetode	Slave Modbus TCP
Overføringshastighet	10, 100 Mbits 4.8 kbps 9600 bit/s 19200 bit/s
ramme for overføring	RTU
Antall adresser	1...247
dataformat	8 bits, konfigurerbar Odd, selv eller ingen paritet
Polarisasjonstype	Ingen impedans
4 quadrant operation possible	True
Motorkontroll metode	Konstant dreiemoment standard Variabelt dreiemoment standard Optimalisert dreiemoment-modus
synkronmotor kontroll	Permanent magnet motor Synchronous reluctance motor
maksimal utgangsfrekvens	599 Hz
Akselerasjons- og retardasjonsramper	Linear adjustable separately from 0.01...9999 s
motor slip kompensasjon	Automatic whatever the load Justrbar Not available in permanent magnet motor law Can be suppressed
switching frequency	2...16 kHz Justrbar 4...16 kHz med belastningsfaktor
nominell svitsjefrekvens	4 kHz
Bremsing til stillstand	Ved DC-bremsing
Brake chopper integrated	True
Nettstrøm	27,0 A på 380 V (normal duty) 20,6 A på 380 V (heavy duty) 23,3 A på 480 V (normal duty) 18,1 A på 480 V (heavy duty)
maks strømstyrke inn	27,0 A
maksimal utgangsspenning	480,0 V

Tilsynelatende effekt	19,4 kVA på 480 V (normal duty) 15 kVA på 480 V (heavy duty)
maksimale transient strøm	38 A under 60 s (normal duty) 35,3 A under 60 s (heavy duty)
Nettverksfrekvens	50 - 60 Hz
Maks kortslutningsnivå I _{sc}	50 kA
baselaststrøm ved høy overbelastning	23,5 A
baselaststrøm ved lav overbelastning	31,7 A
With safety function Safely Limited Speed (SLS)	True
With safety function Safe brake management (SBC/SBT)	True
With safety function Safe Operating Stop (SOS)	False
With safety function Safe Position (SP)	False
With safety function Safe programmable logic	False
With safety function Safe Speed Monitor (SSM)	False
With safety function Safe Stop 1 (SS1)	True
With sft fct Safe Stop 2 (SS2)	False
With safety function Safe torque off (STO)	True
With safety function Safely Limited Position (SLP)	False
With safety function Safe Direction (SDI)	False
Beskyttelsestype	Thermal protection: Motor Safe torque off: Motor Mot brudd av motorfase: Motor Thermal protection: drive Safe torque off: drive Overoppvarming: drive Overspenning mellom utgangsfaser og jording: drive Overload of output voltage: drive Kortslutningsvern: drive Mot brudd av motorfase: drive Overspenninger på DC bus: drive Line supply overvoltage: drive Line supply undervoltage: drive Line supply phase loss: drive Overspeed: drive Break on the control circuit: drive
Antall pr. sett	1
Bredde	264 mm
Høyde	678 mm
Dybde	299 mm
Vekt	19,6 kg

Miljø

Isolasjonsmotstand	> 1 MOhm 500 V DC i 1 minutt til jorden
støynivå	53,7 dB i samsvar med 86/188/EEC
Vibrasjonsmotstand	1.5mm topp til topp (f= 2...13 Hz) conforming to IEC 60068-2-6 1 gn (f= 13...200 Hz) conforming to IEC 60068-2-6
Støtmotstand	15 gn for 11 ms i samsvar med IEC 60068-2-27

miljødata	Kjemisk forurensningsbestandighet klasse 3C3 i samsvar med IEC 60721-3-3 Støvforurensningsbestandig klasse 3S3 i samsvar med IEC 60721-3-3
relativ fuktighet	5...95 % uten kondens i samsvar med IEC 60068-2-3
omgivelsestemperatur for drift	-15...40 °C (uten lastreduksjon) 40...50 °C (med belastningsfaktor)
driftshøyde	<= 1000 m uten lastreduksjon 1000...4800 m med dagens effektreduksjon 1% per 100 m
Driftsposisjon	Vertikal +/- 10 grader
Produktsertifikater	CSA UL TÜV
Merking	CE
Standarder	UL 508C IEC 61800-3 IEC 61800-5-1 IEC 61000-3-12 IEC 60721-3 IEC 61508 IEC 13849-1
Maximum THDI	<48 % fra 80 ... 100% av lasten i samsvar med IEC 61000-3-12
monteringsmåte	Kapslet
elektromagnetisk kompatibilitet	Immunitetstest for elektrostatisk utladning nivå 3 conforming to IEC 61000-4-2 Strålings radiofrekvente elektromagnetiske felt immunitet test nivå 3 conforming to IEC 61000-4-3 Electrical fast transient/burst immunity test nivå 4 conforming to IEC 61000-4-4 1.2/50 µs - 8/20 µs surge immunity test nivå 3 conforming to IEC 61000-4-5 Immunitetstest for ledet radiofrekvens nivå 3 conforming to IEC 61000-4-6
miljøklasse (under drift)	Class 3C3 according to IEC 60721-3-3 Class 3S3 according to IEC 60721-3-3
Maximum acceleration under shock impact (during operation)	150 m/s² at 11 ms
Maximum acceleration under vibrational stress (during operation)	10 m/s² at 13...200 Hz
Maximum deflection under vibratory load (during operation)	1.5 mm at 2...13 Hz
tillatt relativ luftfuktighet (under drift)	Class 3K5 according to EN 60721-3
Overspenningskategori	III
Reguleringssløyfe	Justerbar PID regulator
støynivå	53,7 dB
Forurensningsgrad	2
Omgivelsestemperatur for lufttransport	-40...70 °C
Omgivelsestemperatur for lagring	-40...70 °C

Forpakkingsinformasjon

Enhetsstype pakke 1	PCE
Antall enheter i pakke 1	1
Pakke 1 Høyde	54,000 cm
Pakke 1 Bredde	40,000 cm
Pakke 1 Vekt	80,000 cm
Package 1 Weight	37,000 kg

Logistikkinformasjon

Opprinnelsesland	CN
------------------	----

Garantiperiode

Garanti	18 måneder
---------	------------

Environmental Data

Schneider Electric tar sikte på å oppnå Net Zero-status innen 2050 gjennom partnerskap med leverandørkjeden, materialer med lavere slagkraft og sirkularitet via vår pågående "Use Better, Use Longer, Use Again"-kampanje for å forlenge produktlevetiden og resirkulerbarheten.

[Environmental Data forklart >](#)

[Hvordan vi vurderer produktets bærekraft >](#)



Miljøfotavtrykk

Samlet klimagassutslipp gjennom livsløpet

15041

PEP (Product Environmental Profile)

[Produktmiljøprofil](#)

Use Better



Materialer og emballasje

Emballasje med resirkulert papp

Ja

Emballasje uten plast

Nei

[EU RoHS-direktiv](#)

Proaktivt i samsvar (Produktet inngår ikke i EUs RoHS direktivet)

SCIP-nummer

C1b43b5b-d783-4c3b-b3eb-fab55cb62a00

REACH-regelverk

[REACH-erklæring](#)



Energieffektivitet

Produktet bidrar til reduserte og unngåtte utslipp

Yes

Use Again



Ompakking og reproduksjon

Produktets livssyklus

[Informasjon om levetidsslutt](#)

Tilbaketakning

No

WEEE Label

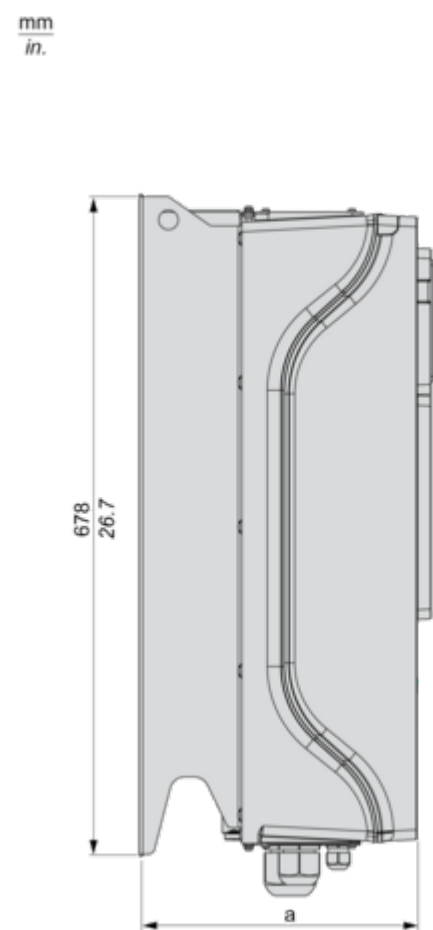
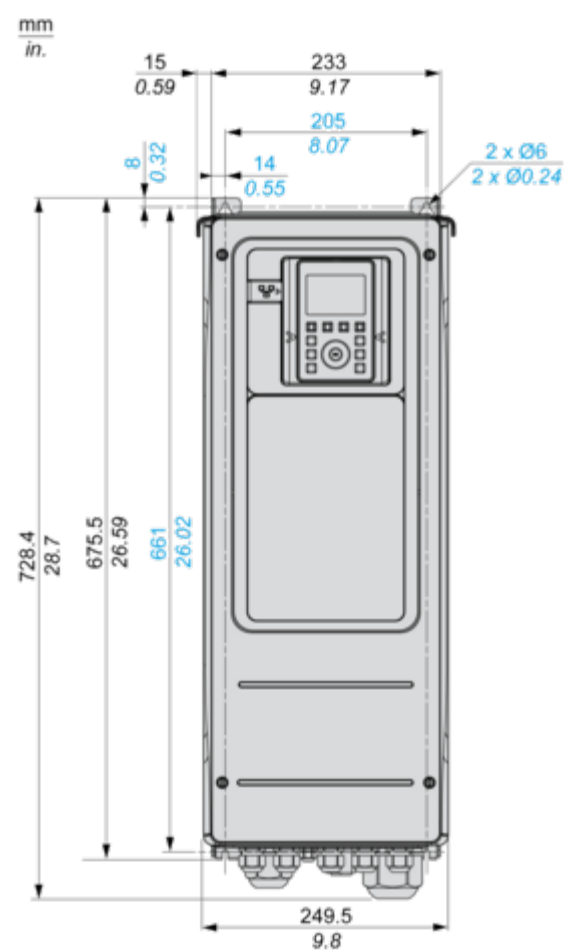


Innen EU må produktet avhendes i henhold til bestemte regler for avfallshåndtering og aldri kastes som husholdningsavfall.

Dimensions Drawings

Dimensions

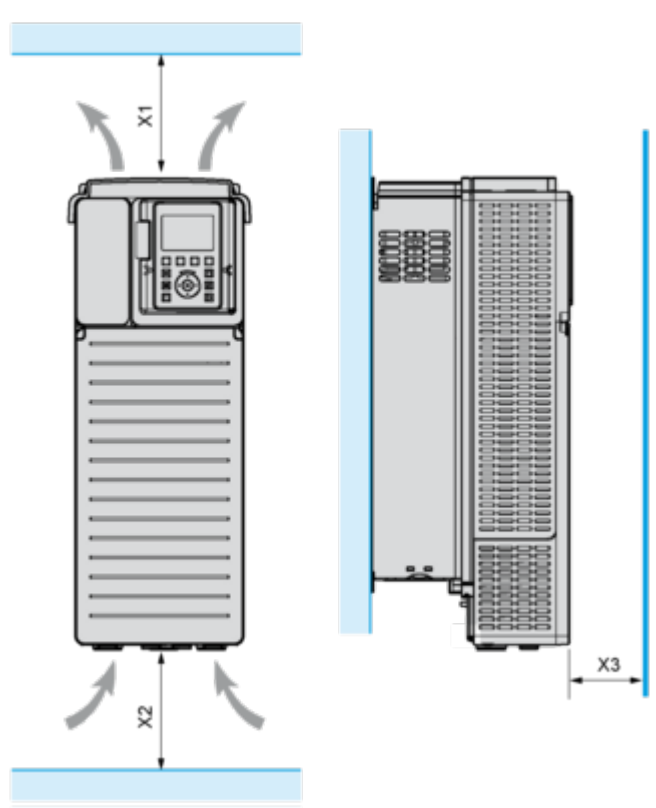
Front and Left View



a = 299 mm (11.8 in.)

Mounting and Clearance

Clearances



X1	X2	X3
≥ 100 mm (3.94 in.)	≥ 100 mm (3.94 in.)	≥ 10 mm (0.39 in.)

- Mount the device in a vertical position ($\pm 10^\circ$). This is required for cooling the device.
- Do not mount the device close to heat sources.
- Leave sufficient free space so that the air required for cooling purposes can circulate from the bottom to the top of the drive.

Connections and Schema

Three-Phase Power Supply with Upstream Breaking via Line Contactor

Connection diagrams conforming to standards EN 954-1 category 1 and IEC/EN 61508 capacity SIL1, stopping category 0 in accordance with standard IEC/EN 60204-1



(1) Line choke if used

(2) Use relay R1 set to operating state Fault to switch Off the product once an error is detected.

A1 : Drive

KM1 : Line Contactor

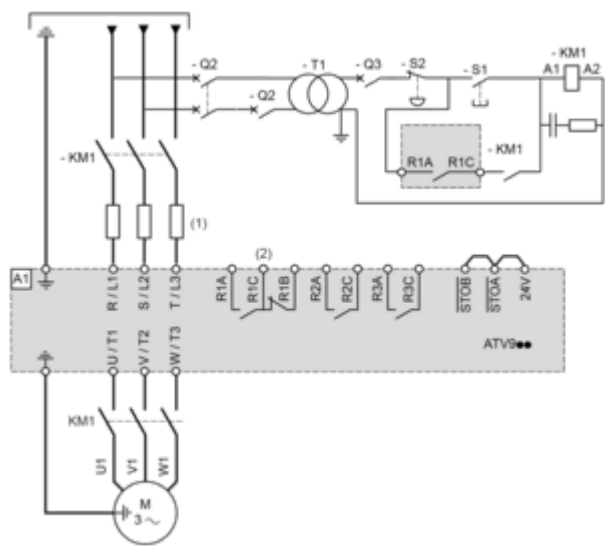
Q2, Q3 : Circuit breakers

S1, S2 : Pushbuttons

T1 : Transformer for control part

Three-Phase Power Supply with Downstream Breaking via Contactor

Connection diagrams conforming to standards EN 954-1 category 1 and IEC/EN 61508 capacity SIL1, stopping category 0 in accordance with standard IEC/EN 60204-1



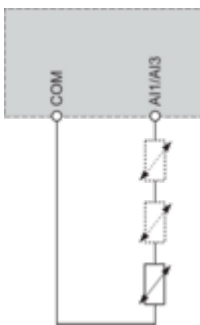
- (1) Line choke if used
(2) Use relay R1 set to operating state Fault to switch Off the product once an error is detected.
A1 : Drive
KM1 : Contactor

Control Block Wiring Diagram



- (1) Safe Torque Off
(2) Analog Output
(3) Digital Input
(4) Reference potentiometer
(5) Analog Input
(6) Digital Output
(7) 0-10 Vdc, x-20 mA
(8) 0-10 Vdc, -10 Vdc...+10 Vdc
R1A, R1B, R1C : Fault relay
R2A, R2C : Sequence relay
R3A, R3C : Sequence relay

Sensor Connection



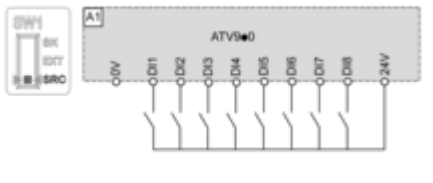
It is possible to connect either 1 or 3 sensors on terminals AI1 or AI3

Sink / Source Switch Configuration

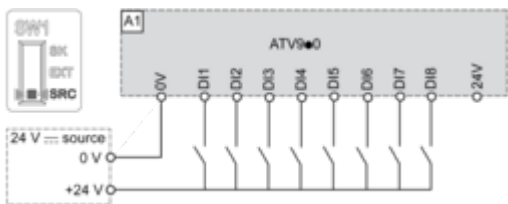
The switch is used to adapt the operation of the logic inputs to the technology of the programmable controller outputs.

- Set the switch to Source (factory setting) if using PLC outputs with PNP transistors.
- Set the switch to Ext if using PLC outputs with NPN transistors.

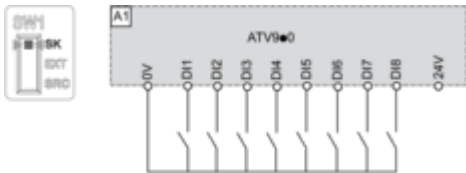
Switch Set to SRC (Source) Position Using the Output Power Supply for the Digital Inputs



Switch Set to SRC (Source) Position and Use of an External Power Supply for the DI's



Switch Set to SK (Sink) Position Using the Output Power Supply for the Digital Inputs

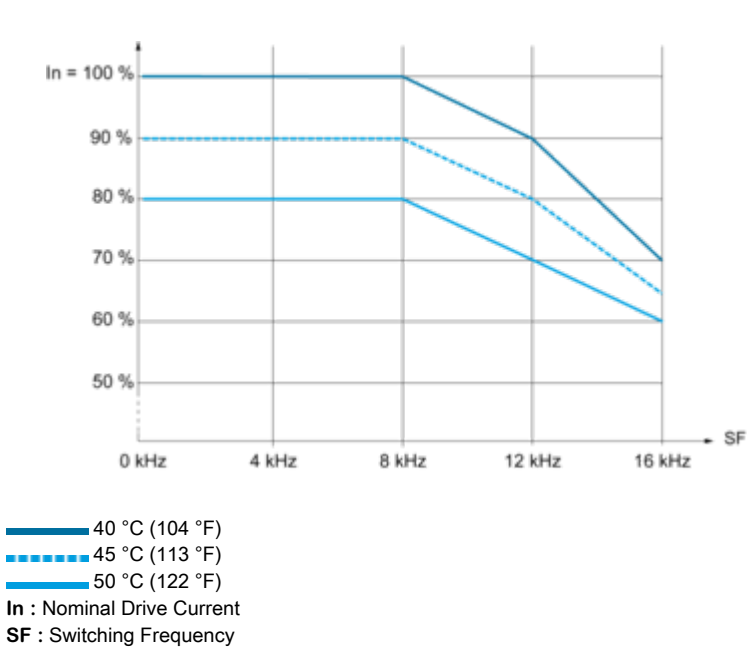


Switch Set to EXT Position Using an External Power Supply for the DI's



Performance Curves

Derating Curves



Technical Illustration

Dimensions

